**6 КЛАСС**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **№ п/п** | **Наименование разделов и тем программы** | **Количество часов** | **Электронные (цифровые) образовательные ресурсы** |
| **Всего** |
| **Раздел 1.** **Производство и технологии** | | | |
| 1.1 | Модели и моделирование | 2 |  |
| 1.2 | Машины дома и на производстве. Кинематические схемы | 2 |  |
| 1.3 | Техническое конструирование | 2 |  |
| 1.4 | Перспективы развития технологий | 2 |  |
| Итого по разделу | | 8 |  |
| **Раздел 2.** **Компьютерная графика. Черчение** | | | |
| 2.1 | Компьютерная графика. Мир изображений | 2 |  |
| 2.2 | Компьютерные методы представления графической информации. Графический редактор | 4 |  |
| 2.3 | Создание печатной продукции в графическом редакторе | 2 |  |
| Итого по разделу | | 8 |  |
| **Раздел 3.** **Технологии обработки материалов и пищевых продуктов** | | | |
| 3.1 | Технологии обработки конструкционных материалов | 2 |  |
| 3.2 | Способы обработки тонколистового металла | 2 |  |
| 3.3 | Технологии изготовления изделий из металла | 6 |  |
| 3.4 | Контроль и оценка качества изделий из металла. Мир профессий | 4 |  |
| 3.5 | Технологии обработки пищевых продуктов | 6 |  |
| 3.6 | Технологии обработки текстильных материалов. Мир профессий | 2 |  |
| 3.7 | Современные текстильные материалы, получение и свойства | 2 |  |
| 3.8 | Выполнение технологических операций по раскрою и пошиву швейного изделия | 8 |  |
| Итого по разделу | | 32 |  |
| **Раздел 4.** **Робототехника** | | | |
| 4.1 | Мобильная робототехника | 2 |  |
| 4.2 | Роботы: конструирование и управление | 4 |  |
| 4.3 | Датчики. Назначение и функции различных датчиков | 4 |  |
| 4.4 | Управление движущейся моделью робота в компьютерно-управляемой среде | 2 |  |
| 4.5 | Программирование управления одним сервомотором | 4 |  |
| 4.6 | Основы проектной деятельности | 4 |  |
| Итого по разделу | | 20 |  |
| ОБЩЕЕ КОЛИЧЕСТВО ЧАСОВ ПО ПРОГРАММЕ | | 68 |  |

**6 КЛАСС**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **№ п/п** | **Наименование разделов и тем программы** | **Количество часов** | **Электронные (цифровые) образовательные ресурсы** |
| **Всего** |
| **Раздел 1.** **Производство и технологии** | | | |
| 1.1 | Модели и моделирование | 2 |  |
| 1.2 | Машины дома и на производстве. Кинематические схемы | 2 |  |
| 1.3 | Техническое конструирование | 2 |  |
| 1.4 | Перспективы развития технологий | 2 |  |
| Итого по разделу | | 8 |  |
| **Раздел 2.** **Компьютерная графика. Черчение** | | | |
| 2.1 | Компьютерная графика. Мир изображений | 2 |  |
| 2.2 | Компьютерные методы представления графической информации. Графический редактор | 4 |  |
| 2.3 | Создание печатной продукции в графическом редакторе | 2 |  |
| Итого по разделу | | 8 |  |
| **Раздел 3.** **Технологии обработки материалов и пищевых продуктов** | | | |
| 3.1 | Технологии обработки конструкционных материалов | 2 |  |
| 3.2 | Способы обработки тонколистового металла | 2 |  |
| 3.3 | Технологии изготовления изделий из металла | 6 |  |
| 3.4 | Контроль и оценка качества изделий из металла. Мир профессий | 4 |  |
| 3.5 | Технологии обработки пищевых продуктов | 6 |  |
| 3.6 | Технологии обработки текстильных материалов. Мир профессий | 2 |  |
| 3.7 | Современные текстильные материалы, получение и свойства | 2 |  |
| 3.8 | Выполнение технологических операций по раскрою и пошиву швейного изделия | 8 |  |
| Итого по разделу | | 32 |  |
| **Раздел 4.** **Робототехника** | | | |
| 4.1 | Мобильная робототехника | 2 |  |
| 4.2 | Роботы: конструирование и управление | 4 |  |
| 4.3 | Датчики. Назначение и функции различных датчиков | 4 |  |
| 4.4 | Управление движущейся моделью робота в компьютерно-управляемой среде | 2 |  |
| 4.5 | Программирование управления одним сервомотором | 4 |  |
| 4.6 | Основы проектной деятельности | 4 |  |
| Итого по разделу | | 20 |  |
| ОБЩЕЕ КОЛИЧЕСТВО ЧАСОВ ПО ПРОГРАММЕ | | 68 |  |