**6 КЛАСС**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **№ п/п**  | **Наименование разделов и тем программы**  | **Количество часов** | **Электронные (цифровые) образовательные ресурсы**  |
| **Всего**  |
| **Раздел 1.** **Производство и технологии** |
| 1.1 | Модели и моделирование |  2  |  |
| 1.2 | Машины дома и на производстве. Кинематические схемы |  2  |  |
| 1.3 | Техническое конструирование |  2  |  |
| 1.4 | Перспективы развития технологий |  2  |  |
| Итого по разделу |  8  |  |
| **Раздел 2.** **Компьютерная графика. Черчение** |
| 2.1 | Компьютерная графика. Мир изображений |  2  |  |
| 2.2 | Компьютерные методы представления графической информации. Графический редактор |  4  |  |
| 2.3 | Создание печатной продукции в графическом редакторе |  2  |  |
| Итого по разделу |  8  |  |
| **Раздел 3.** **Технологии обработки материалов и пищевых продуктов** |
| 3.1 | Технологии обработки конструкционных материалов |  2  |  |
| 3.2 | Способы обработки тонколистового металла |  2  |  |
| 3.3 | Технологии изготовления изделий из металла |  6  |  |
| 3.4 | Контроль и оценка качества изделий из металла. Мир профессий |  4  |  |
| 3.5 | Технологии обработки пищевых продуктов |  6  |  |
| 3.6 | Технологии обработки текстильных материалов. Мир профессий |  2  |  |
| 3.7 | Современные текстильные материалы, получение и свойства |  2  |  |
| 3.8 | Выполнение технологических операций по раскрою и пошиву швейного изделия |  8  |  |
| Итого по разделу |  32  |  |
| **Раздел 4.** **Робототехника** |
| 4.1 | Мобильная робототехника |  2  |  |
| 4.2 | Роботы: конструирование и управление |  4  |  |
| 4.3 | Датчики. Назначение и функции различных датчиков |  4  |  |
| 4.4 | Управление движущейся моделью робота в компьютерно-управляемой среде |  2  |  |
| 4.5 | Программирование управления одним сервомотором |  4  |  |
| 4.6 | Основы проектной деятельности |  4  |  |
| Итого по разделу |  20  |  |
| ОБЩЕЕ КОЛИЧЕСТВО ЧАСОВ ПО ПРОГРАММЕ |  68  |  |

**6 КЛАСС**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **№ п/п**  | **Наименование разделов и тем программы**  | **Количество часов** | **Электронные (цифровые) образовательные ресурсы**  |
| **Всего**  |
| **Раздел 1.** **Производство и технологии** |
| 1.1 | Модели и моделирование |  2  |  |
| 1.2 | Машины дома и на производстве. Кинематические схемы |  2  |  |
| 1.3 | Техническое конструирование |  2  |  |
| 1.4 | Перспективы развития технологий |  2  |  |
| Итого по разделу |  8  |  |
| **Раздел 2.** **Компьютерная графика. Черчение** |
| 2.1 | Компьютерная графика. Мир изображений |  2  |  |
| 2.2 | Компьютерные методы представления графической информации. Графический редактор |  4  |  |
| 2.3 | Создание печатной продукции в графическом редакторе |  2  |  |
| Итого по разделу |  8  |  |
| **Раздел 3.** **Технологии обработки материалов и пищевых продуктов** |
| 3.1 | Технологии обработки конструкционных материалов |  2  |  |
| 3.2 | Способы обработки тонколистового металла |  2  |  |
| 3.3 | Технологии изготовления изделий из металла |  6  |  |
| 3.4 | Контроль и оценка качества изделий из металла. Мир профессий |  4  |  |
| 3.5 | Технологии обработки пищевых продуктов |  6  |  |
| 3.6 | Технологии обработки текстильных материалов. Мир профессий |  2  |  |
| 3.7 | Современные текстильные материалы, получение и свойства |  2  |  |
| 3.8 | Выполнение технологических операций по раскрою и пошиву швейного изделия |  8  |  |
| Итого по разделу |  32  |  |
| **Раздел 4.** **Робототехника** |
| 4.1 | Мобильная робототехника |  2  |  |
| 4.2 | Роботы: конструирование и управление |  4  |  |
| 4.3 | Датчики. Назначение и функции различных датчиков |  4  |  |
| 4.4 | Управление движущейся моделью робота в компьютерно-управляемой среде |  2  |  |
| 4.5 | Программирование управления одним сервомотором |  4  |  |
| 4.6 | Основы проектной деятельности |  4  |  |
| Итого по разделу |  20  |  |
| ОБЩЕЕ КОЛИЧЕСТВО ЧАСОВ ПО ПРОГРАММЕ |  68  |  |